獎項:112 學年度臺大研究生校長獎

得獎人:李〇〇 電機資訊學院 電子工程學研究所

論文題目:

類神經網路控制器於飛機自動著陸系統之應 用

主要貢獻: (120 字左右)

本研究主要貢獻在三方面,分別是對○權運用之貢獻,成為 飛航系統對○運用方式及考量依據,幫助○對自身○進行運

用定位;幫助○業及○○○○間達成○;對○權鑒價專業領

域方面之貢獻。○○○○○。

論文題目:類神經網路控制器於飛機自動著陸系統之應

用

作者: 李〇〇

指導教授:張〇〇

論文摘要

本研究主要探討類神經網路控制器於飛機自動著陸系統之應用。目前國內外有關飛行控制的研究,其控制器的設計大多是以傳統式現代控制理論為基礎,輔以最佳化控制理論或適應控制理論而成。因為系統的簡化及線性化,使得飛機的飛行控制被劃分成許多不同的飛行區間,每一區間都有其預設的飛行條件,所以使得控制器之設計與製造變得極為複雜且不經濟。再者,飛機空難的發生,大部份是因人為的疏失及天候的影響。在降落時,當實際飛行狀況超出原先自動著陸器設計的範圍時,駕駛員就須接手操控,但大多數的駕駛員均沒有碰過干擾極大的剪風與亂流的經驗。是故,設計一智慧型的自動著陸控制器,以取代目前傳統式控制方法的自動著陸系統,是有其必要性及迫切性。

本文用一多層前饋類神經網路來學習飛機於風擾中之控制能力,學習法則為倒傳遞演算法,其學習模式採循序模式。模擬結果顯示,此類神經網路控制器能於特定的亂流與剪風中,導引飛機自動著陸,且符合安全降落之定義範圍內。於模擬的過程中,發現隱藏層所需的節點數量以及應採用的訓練方式,所必須達到的條件,否則將難以模擬成功。此外,模擬經驗亦指出會使安全著陸變得很困難的風擾風速,足以供飛機駕駛員判定應否為維護飛航安全而中止著陸的參考。

關鍵詞:類神經網路控制器、最佳化控制理論、適應控制理論、安全降落

電機資訊學院電子工程學研究所博士班 李○○ (Lee, XX-XX)

論文題目:類神經網路控制器於飛機自動著陸系統之應用

指導教授:張〇〇博士

學歷

2019/9-2023/6 國立臺灣大學電子工程學研究所 博士2017/9-2019/6 國立臺灣大學資訊工程學系 碩士2013/9-2017/6 國立臺灣大學數學系 學士

專長領域

- ○○學
- ○○理論

發表作品

- 李〇〇,2023,〈XXX之典範〉,《XXX學報》,第X期,2023年
 1月,頁33-59。
- 2. Lee, XX-XX, XXX Tsai and XX-XX Wu (2023), The Market Structures in XXX with XXX," *International Review of XXX* 78(B), 201-223
- 3. Wang, XXX and Lee, XXX-XXX (2023), "Patent Licensing for XXX: The case XXX" *Journal of XXX Theory*, forthcoming

學術榮譽與獎項

1. 國科會〇〇〇年傑出研究獎

- 2. 國科會「○○○專書寫作計畫」(○年期計畫:○年○月-○年○月)
- 3. ○○基金會碩士論文獎